

会社概要

社名	株式会社 NEAT	i-NEAT株式会社
設立	1991年 11月	2015年 3月
資本金	1,000万円	950万円
代表者	代表取締役 加藤 雄高	代表取締役 今井 淳介
事業内容	リアルタイムシミュレーションシステムの構築及びモデルベース開発サポート	計測機器販売及びシステム開発 分析を中心としたアプリケーション及びプロセスコントロールシステムの開発
取引銀行	名古屋銀行 今池支店	三菱東京UFJ銀行 今池支店 岡崎信用金庫

仕入先・納入先

主要仕入先	OPAL-RT Technologies Inc. Quanser Inc.	POWERSYS ネオリウム・テクノロジー(株)	Process Sensors Corporation マイクロリンクシステムズ(有)	Engineered Mechatronics, Inc. スムーズワークス(株)
主要納入先	トヨタ自動車(株) (株)豊田中央研究所 (株)デンソー アイシン精機(株) (株)豊田自動織機 アイシン・エイ・ダブリュ(株) (株)ジェイテクト 日野自動車(株) ダイハツ工業(株)	ヤマハ発動機(株) 富士重工業(株) (株)本田技術研究所 マツダ(株) スズキ(株) いすゞ自動車(株) マルヤス工業(株) (株)堀場製作所 日立オートモティブシステムズ(株)	三菱電機(株) (株)日立製作所 東芝三菱電機産業システム(株) (株)明電舎 パナソニック(株) 川崎重工業(株) (株)ダイヘン 名古屋大学 名古屋工業大学	大阪大学 大阪電気通信大学 豊田工業大学 東京都市大学 三重大学 同志社大学 早稲田大学 明治大学 金沢大学

会社経歴書

1991年 11月	株式会社ニートを設立
2000年 1月	カナダOPAL-RT社と代理店契約 「自動車関連分野」でHILSシステムの販売を開始
2001年 4月	パーキンエルマージャパン(株)と代理店契約
2003年 6月	モデルベースソリューションを会社の主なビジネスとする
2004年 11月	(株)豊田中央研究所ライセンス商品「超小型データロガー」販売開始
2006年 3月	(株)豊田中央研究所ライセンス商品「卓上傾斜切削機」販売開始
2006年 5月	社名を「株式会社ニート」から「株式会社NEAT」に変更
2008年 7月	米国Intrepid Control Systems社と代理店契約 車載ネットワーク向け解析ツール「VehicleSpy」等の販売開始
2010年 7月	「電力・スマートグリッド関連分野」でHILSシステムを提案
2011年 8月	「モデルベースの開発プロセスサポート」ビジネスの強化
2012年 5月	米国Process Sensors社と代理店契約 オンライン水分計等の販売開始
2013年 4月	カナダQuanser Inc.社と代理店契約 RCPシステムQUARCの販売開始
2014年 1月	フランスPOWERSYS社と代理店契約 EMTP-RVの販売開始
2015年 3月	米国Engineered Mechatronics, Inc.社と代理店契約 i-NEAT株式会社を設立



i-NEAT 株式会社

make a neat job of it!

ラテン語で「光輝く」
これが NEAT の由来です
常識にとらわれず
新しい試みに積極的に取り組みます



 i-NEAT 株式会社

住所: 〒464-0067
名古屋千種区池下 1-11-21 サンコート池下ビル
TEL: 052-764-3341 FAX: 052-764-3340
mail: madoguchi-neat@neat21.co.jp URL: http://www.neat21.co.jp



リアルタイムシミュレータ

HILS (Hardware-In-the-Loop Simulation)

コントローラ（実機）とプラント（モデル）で制御システムの動作検証



Simulink を中心にしたモデルベースのリアルタイムソリューションソフトウェアです。汎用PCのプラットフォームにOPAL 独自のハードウェア技術を組み合わせて従来不可能とされてきたリアルタイムシミュレーションを実現しました。

パワーエレクトロニクス向けソリューション

20nsec の精度でのイベント制御により、高速で正確なシミュレーションを実現

スマートグリッド / マイクログリッド向けソリューション

電力網における系統事故や家庭からの逆潮流など、様々なシミュレーションに対応

モータ・インバータシミュレーション向けソリューション

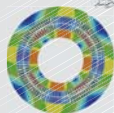
JMAG-RT モデルを使い、FEM ベースのリアルタイムシミュレーションが可能

電力システムシミュレーション

保護リレーや MMC のリアルタイムシミュレーションが可能

Windows ベース・リアルタイムシミュレータ

Windows ベースで Simulink 経由で Windows プログラムと連携可能なシミュレータコントローラ（モデル）とプラント（実機）で制御アルゴリズムの動作検証



モデルベース開発支援

擦り合わせ型 V 字プロセス “X” MBD

V 字モデルのどこからでも仕様の変更が可能となる柔軟なモデルベース開発 “XMBD” と、それを実現する為のソフトウェア



電力システムソフトウェア EMT-P-RV

電気磁気・電気機械・制御のあらゆる分野のシミュレーションに有効な高機能ソフトウェア



計測システム

超小型データロガー MDL シリーズ

2012 年度計測自動制御学会賞 “技術賞” 受賞製品



超小型軽量で油中高速回転体等の駆動部に直接搭載を可能にし歪み、圧力、温度、加速度（選択）の計測収録が行える高速運動体内の物理量計測用 超小型データロガー

車載ネットワーク試験用の統合エンジニアリングツール

CAN、LIN、FlexRay 等の通信データのロギング・解析を低コストで実施可能



分析システム

卓上傾斜切削機

斜め切削で深さ方向の情報を確実に取得可能 目的に合わせて自動・手動タイプを選択



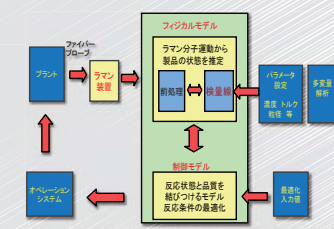
オンライン水分計

多用途でハイパフォーマンスなオンライン水分計 オンライン計測の状態でもオフラインの精度を実現 カーボン含有 20% 程度含有した黒いサンプルも測定が可能



プロセスコントロールシステム

プロセス用ラマン装置や FT-IR を活用した重合プロセス等のコントロールシステム



分析・データ解析・プロセス制御プログラム開発

IR およびラマンスペクトルに対して様々なデータ処理を行い、必要な情報を得ることが可能 多変量解析を使った検量線の作成を含む、プロセスコントロールシステムを提案