

会社概要

社名	株式会社 NEAT	i-NEAT株式会社
設立	1991年 11月	2015年 3月
資本金	1,000万円	950万円
代表者	代表取締役 加藤 雄高	代表取締役 今井 淳介
事業内容	リアルタイムシミュレーションシステムの構築及びモデルベース開発サポート	計測機器販売及びシステム開発 分析を中心としたアプリケーション及びプロセスコントロールシステムの開発
取引銀行	名古屋銀行 三菱UFJ銀行	岡崎信用金庫 愛知銀行

仕入先・納入先

主要仕入先	OPAL-RT Technologies Inc. 日本ナショナルインスツルメンツ(株)	Process Sensors Corporation 中部電機株	Engineered Mechatronics, Inc. マイクロリンクシステムズ(有)	Imperix Ltd.
主要納入先 (五十音順)	アイシン精機(株) (株)いすゞ中央研究所 スズキ(株) (株)デンソー トヨタ自動車(株) 日新電機(株) (株)日立製作所 (株)堀場製作所 三菱重工業(株) ヤマハパワーテクノロジー(株)	アイシン・エイ・ダブリュ(株) 川崎重工業(株) (株)SUBARU (一財)電力中央研究所 (株)豊田自動織機 日本精工(株) 日立建機(株) 本田技研工業(株) 三菱電機(株) UDトラックス(株)	(株)IHII (株)小松製作所 ダイハツ工業(株) 東芝三菱電機産業システム(株) (株)豊田中央研究所 パナソニック(株) 日野自動車(株) マツダ(株) (株)明電舎	いすゞ自動車(株) (株)ジェイテクト (株)ダイヘン (株)東芝 日産自動車(株) 日立オートモティブシステムズ(株) 富士電機(株) 三菱自動車工業(株) ヤマハ発動機(株)
	大阪電気通信大学 同志社大学 三重大学	東京大学 豊田工業大学 室蘭工業大学	東京都市大学 名古屋大学 早稲田大学	東北大学 名古屋工業大学

会社経歴書

1991年 11月	Nicolet社デジタルオシロスコープを販売する目的で株式会社ニートを設置。 ニートのアルファベット表記NEATIは“Nicolet Electronics Advanced Technology”から来ている
2000年 1月	カナダOPAL-RT社と代理店契約 「自動車関連分野」でHILSシステムの販売を開始
2003年 6月	モデルベースソリューションを会社の主なビジネスとする
2004年 11月	(株)豊田中央研究所ライセンス商品「超小型データロガー」販売開始
2006年 3月	(株)豊田中央研究所ライセンス商品「桌上傾斜切削機」販売開始
2006年 5月	社名を「株式会社ニート」から「株式会社NEAT」に変更
2010年 7月	「電力・パワーエレクトロニクス関連分野」でHILSシステムを提案
2011年 8月	「モデルベースの開発プロセスサポート」ビジネスの強化
2014年 5月	米国Process Sensors社と代理店契約 オンライン水分計等の販売開始
2015年 3月	米国Engineered Mechatronics, Inc.社と代理店契約 i-NEAT株式会社を設置
2016年 4月	Vプロセス統合ツール DRIP販売開始
2018年 9月	テキサスA&M大学と自動運転アーキテクチャ開発で協業 Imperix Ltd.社と代理店契約
2019年 2月	日本ナショナルインスツルメンツアライアンス登録 現在に至る



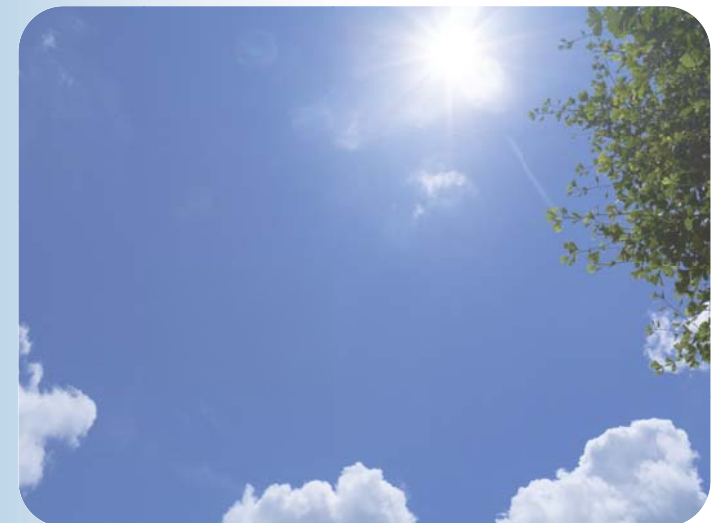
住所: 〒464-0067
名古屋市中種区池下 1-11-21 サンコート池下ビル
TEL: 052-764-3341 FAX: 052-764-3340
mail: madoguchi-neat@neat21.co.jp URL: http://www.neat21.co.jp



i-NEAT 株式会社

make a neat job of it!

ラテン語で「光輝く」
これが NEAT の由来です
常識にとらわれず
新しい試みに積極的に取り組みます



リアルタイムシミュレータ

HILS (Hardware-In-the-Loop Simulation)

コントローラ(実機)とプラント(モデル)で制御システムの動作検証



Simulink を中心にしたモデルベースのリアルタイムソリューションソフトウェア汎用 PC のプラットフォームに独自のハードウェア技術を組み合わせこれまで不可能とされてきたリアルタイムシミュレーションを実現

送電系システム

保護リレーや MMC 評価/系統事故やサイバーセキュリティの検証

配電系システム

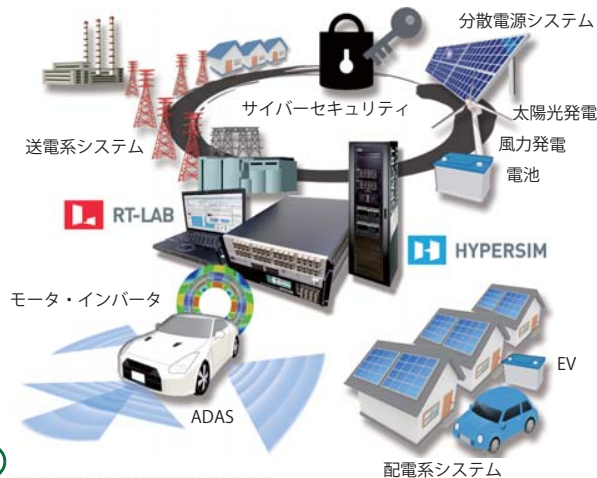
分散電源や配電システムの模擬 EV の充放電の影響解析

モータ・インバータ

JMAG-RT モデルを使った FEM ベースのシミュレーションインバータ制御コントローラの評価システム

先進運転支援システム (ADAS)

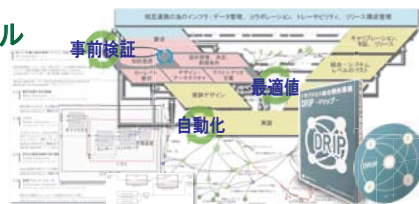
複数モデルの協調シミュレーション環境・共通プラットフォーム



モデルベース開発支援

要求・デザイン・知識・並列エンジニアリングツール

MBD 向け機能拡張された文書エディタ 要求作成時に頻発する“繰り返し”を視覚化・接続しプロセス間のプラットフォームを統合するシステムズ・エンジニアリングツール



分散開発支援 MBD ツール

モデルのリストアップ検索・置換ツール
アーキテクチャ設計・モデル結合ツール
モデル単体・結合テストツール
クラウドシステムテストツール



計測システム

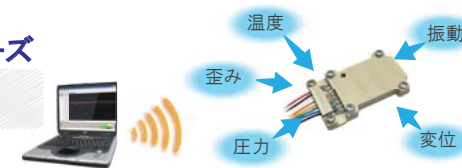
超小型データロガー MDL シリーズ 計測自動制御学会“技術賞”受賞製品



超小型軽量で高速運動体に直接搭載を可能とし温度、歪、圧力、振動、変位の実測計測収録が行える超小型データロガー

超小型データロガー MDL6 シリーズ

無線操作による高速運動体の実測計測用超小型データロガー



分析システム

卓上傾斜切削機

斜め切削で深さ方向の情報を確実に取得可能 目的に合わせて自動・手動タイプを選択



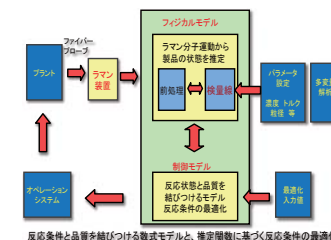
オンライン水分計

多用途ハイパフォーマンスなオンライン水分計 オンライン計測の状態でおオフラインの精度を実現 カーボンを含む 20%程度含有した黒いサンプルも測定が可能



プロセスコントロールシステム

プロセス用ラマン装置や FT-IR を活用した重合プロセス等のコントロールシステム



分析・データ解析・プロセス制御プログラム開発

IR およびラマンスペクトルに対して様々なデータ処理を行い、必要な情報を得ることが可能 多変量解析を使った検量線の作成を含む、プロセスコントロールシステムを提案